

# Mecánica

EXAMEN FINAL EXTRAORDINARIO (24 de enero del 2006)

Apellidos	Nombre	N.º	Grupo

Ejercicio 2.º (puntuación: 5/45)

Tiempo: 25 min.

Responder a las siguientes cuestiones teórico-prácticas *dentro del espacio provisto en la hoja*. Las respuestas habrán de ser breves y directas, escritas a tinta y con letra clara. Se puede emplear como borrador la hoja adicional que se les ha repartido, que no deberá entregarse. No se permitirá tener sobre la mesa *ninguna otra hoja*, ni libros ni apuntes de ningún tipo, ni calculadoras.

Sea un sistema dinámico definido mediante coordenadas libres  $\{q_j, j = 1, \dots, n\}$  con Lagrangiana  $L(q_j, \dot{q}_j, t)$ . *Deducir* en qué casos la integral de Jacobi  $h = \sum_{j=1}^n (\partial L / \partial \dot{q}_j) \dot{q}_j - L$  se conserva y si coincide con la energía mecánica total del sistema. *Aplicación:* estudiar un péndulo simple (masa puntual  $m$  y longitud  $\ell$ ), a cuyo punto de anclaje se impone una velocidad horizontal constante  $v_0$ . (5 ptos.)

Derivando la función lagrangiana y haciendo uso de la regla de la cadena:

$$\frac{dL}{dt} = \frac{\partial L}{\partial q_i} \dot{q}_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \ddot{q}_i + \frac{\partial L}{\partial t},$$

donde se acepta la convención de suma implícita para los índices repetidos. Si se tiene en cuenta ahora las ecuaciones de Lagrange  $(d/dt)(\partial L / \partial \dot{q}_j) - \partial L / \partial q_j = 0$  se obtiene

$$\frac{dL}{dt} = \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) \dot{q}_i + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \ddot{q}_i + \frac{\partial L}{\partial t} = \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \dot{q}_i \right) + \frac{\partial L}{\partial t} \Rightarrow \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \dot{q}_i - L \right) = -\frac{\partial L}{\partial t}.$$

Se deduce por tanto que si  $L$  no depende explícitamente del tiempo, la *integral de Jacobi* es una constante del movimiento:

$$\frac{\partial L}{\partial t} = 0 \Rightarrow h = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \dot{q}_i - L = \text{cte.}$$

Admitiendo que el potencial  $V$  no depende de las velocidades generalizadas  $\dot{q}_i$ , si la energía cinética es una función cuadrática homogénea de las mismas,  $h$  coincidirá con la energía total:

$$\text{si } T = \frac{1}{2} a_{ij} \dot{q}_i \dot{q}_j \Rightarrow h = \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_i} \dot{q}_i - (T - V) = \underbrace{(a_{ij} \dot{q}_j)}_{=2T} \dot{q}_i - (T - V) = T + V.$$

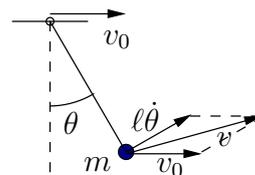
La condición anterior se cumplirá siempre que la definición de las coordenadas generalizadas no dependa del tiempo, es decir  $(d/dt)\mathbf{r}_k(q_i) = 0$ . En este caso la conservación de  $h$  equivale al principio de conservación de la energía. En caso contrario será en general  $h \neq T + V$ , que además según los casos podrá o no conservarse.

*Aplicación:* La Lagrangiana vale en este caso

$$L = \frac{1}{2} m \left( \ell^2 \dot{\theta}^2 + v_0^2 + 2v_0 \ell \dot{\theta} \cos \theta \right) + mgl \cos \theta.$$

Puesto que  $L$  no depende explícitamente de  $t$ , se conserva la integral de Jacobi:

$$h = \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} \dot{\theta} - L = \frac{1}{2} m \ell^2 \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} m v_0^2 - mgl \cos \theta \quad (\text{cte.}).$$



Puesto que se emplea un sistema de coordenadas móvil (la base del péndulo),  $T$  no es homogénea cuadrática en  $\dot{\theta}$  y la integral de Jacobi no coincide con la energía ( $h \neq T + V$ ), que no se conserva:

$$T + V = \frac{1}{2} m \left( \ell^2 \dot{\theta}^2 + v_0^2 + 2v_0 \ell \dot{\theta} \cos \theta \right) - mgl \cos \theta.$$