

Mecánica

1er. EXAMEN PARCIAL (25 de Enero de 1993)

Apellidos	Nombre	N.º	Grupo

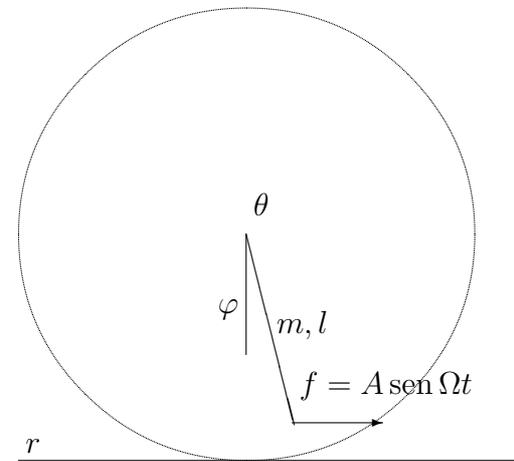
Ejercicio 2.º

Tiempo: 60 min.

Un disco homogéneo de masa M y radio R rueda sin deslizar sobre una recta r , manteniéndose vertical. De su centro cuelga, mediante una articulación, una varilla de masa m y longitud $l < R$. En el extremo inferior de esta varilla actúa una fuerza horizontal, de valor $f = A \sin \Omega t$. El conjunto está sometido además a la acción de la gravedad. Se pide:

M, R

- Tomando como coordenadas el giro del disco θ y el ángulo de la varilla con la vertical φ , expresar el trabajo δW para un desplazamiento virtual arbitrario.
- Fuerzas generalizadas según las coordenadas anteriores.
- Ecuaciones de Lagrange del movimiento.
- Discutir la existencia o no de integrales primeras y obtenerlas en su caso.
- Reacción tangencial de la recta sobre el disco, empleando multiplicadores de Lagrange.



Mecánica

1er. EXAMEN PARCIAL (25 de Enero de 1993)

Apellidos	Nombre	N.º	Grupo

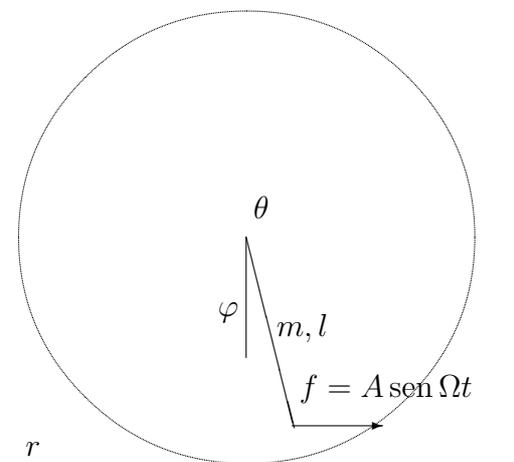
Ejercicio 2.º

Tiempo: 60 min.

Un disco homogéneo de masa M y radio R rueda sin deslizar sobre una recta r , manteniéndose vertical. De su centro cuelga, mediante una articulación, una varilla de masa m y longitud $l < R$. En el extremo inferior de esta varilla actúa una fuerza horizontal, de valor $f = A \sin \Omega t$. El conjunto está sometido además a la acción de la gravedad. Se pide:

M, R

- Tomando como coordenadas el giro del disco θ y el ángulo de la varilla con la vertical φ , expresar el trabajo δW para un desplazamiento virtual arbitrario.
- Fuerzas generalizadas según las coordenadas anteriores.
- Ecuaciones de Lagrange del movimiento.
- Discutir la existencia o no de integrales primeras y obtenerlas en su caso.
- Reacción tangencial de la recta sobre el disco, empleando multiplicadores de Lagrange.



Tomando desplazamientos virtuales $\delta\theta$ y $\delta\varphi$, la expresión del trabajo de f es

$$\delta W = (-R\delta\theta + l\delta\varphi \cos \varphi) A \sin \Omega t,$$

e identificando coeficientes

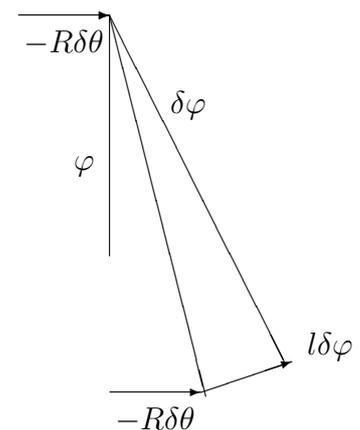
$$Q_\theta = -RA \sin \Omega t; \quad Q_\varphi = lA \cos \varphi \sin \Omega t.$$

La energía cinética es

$$T = \frac{1}{2}M(R\dot{\theta})^2 + \frac{1}{2}\left(\frac{1}{2}MR^2\right)\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}m\left(\frac{l^2\dot{\varphi}^2}{4} + R^2\dot{\theta}^2 + lR\dot{\theta}\dot{\varphi} \cos \varphi\right) + \frac{1}{2}\left(\frac{1}{12}ml^2\right)\dot{\varphi}^2.$$

La atracción gravitatoria proviene de un potencial $V = -mgl \cos \varphi$. Sería posible incluir su efecto a través de δW y las fuerzas generalizadas correspondientes, pero es preferible tenerlas en cuenta mediante una Lagrangiana parcial, $L = T - V$. En función de L y de las fuerzas Q_θ, Q_φ calculadas antes, las ecuaciones de Lagrange son

$$\begin{aligned} \frac{3}{2}(M + m)R^2\ddot{\theta} + \frac{1}{2}mlR\ddot{\varphi} \cos \varphi - \frac{1}{2}mlR\dot{\varphi}^2 \sin \varphi &= -AR \sin \Omega t, \\ \frac{1}{3}ml^2\ddot{\varphi} + \frac{1}{2}mlR\ddot{\theta} \cos \varphi + mgl \sin \varphi &= lA \cos \varphi \sin \Omega t. \end{aligned}$$



Aunque $\partial L/\partial\theta = 0$, θ no es cíclica, ya que existe una fuerza Q_θ en esa dirección. La energía total tampoco se conserva, por la acción de la fuerza f no conservativa. Por tanto no existen integrales primeras.

Para calcular la reacción horizontal de la rodadura, imponemos la coacción de rodadura a través de un multiplicador de Lagrange. Llamando x al desplazamiento horizontal del centro del disco (positivo hacia la derecha) y θ al giro del mismo, la ecuación de ligadura es

$$\dot{x} + R\dot{\theta} = 0,$$

lo que para desplazamientos virtuales $\delta\theta$, δx , $\delta\varphi$ equivale a

$$\delta x + R\delta\theta = 0.$$

Los coeficientes de esta expresión son pues

$$A^x = 1, \quad A^\theta = R, \quad A^\varphi = 0.$$

Estos coeficientes, afectados por el multiplicador λ , son los que hay que incluir en el lado derecho de las ecuaciones de Lagrange. Para hallar estas, debemos reformular L en función de x , θ y φ , considerando x y θ independientes:

$$L = \frac{1}{2}M\dot{x}^2 + \frac{1}{4}MR^2\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}m \left(\frac{l^2\dot{\varphi}^2}{4} + \dot{x}^2 + l\dot{x}\dot{\varphi} \cos \varphi \right) + \frac{1}{24}ml^2\dot{\varphi}^2 + mgl \cos \varphi.$$

Asimismo, la nueva expresión de δW debido a f es

$$\delta W = (\delta x + l\delta\varphi \cos \varphi)A \text{ sen } \Omega t,$$

de donde se obtiene

$$Q_x = A \text{ sen } \Omega t; \quad Q_\varphi = lA \cos \varphi \text{ sen } \Omega t; \quad Q_\theta = 0.$$

La ecuación de Lagrange en x es

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \right) - \frac{\partial L}{\partial x} &= Q_x + \lambda A^x \\ (M + m)\ddot{x} + \frac{1}{2}ml\ddot{\varphi} \cos \varphi - \frac{1}{2}ml\dot{\varphi}^2 \text{ sen } \varphi &= A \text{ sen } \Omega t + \lambda \end{aligned}$$

La reacción horizontal es precisamente el valor de λ ,

$$\boxed{R_x = \lambda = (M + m)\ddot{x} + \frac{1}{2}ml\ddot{\varphi} \cos \varphi - \frac{1}{2}ml\dot{\varphi}^2 \text{ sen } \varphi - A \text{ sen } \Omega t.}$$

O bien en función de θ ,

$$R_x = (M + m)R\ddot{\theta} + \frac{1}{2}ml\ddot{\varphi} \cos \varphi - \frac{1}{2}ml\dot{\varphi}^2 \text{ sen } \varphi - A \text{ sen } \Omega t.$$