

Mecánica

EXAMEN FINAL (20 de Junio de 1994)

Apellidos	Nombre	N.º	Grupo

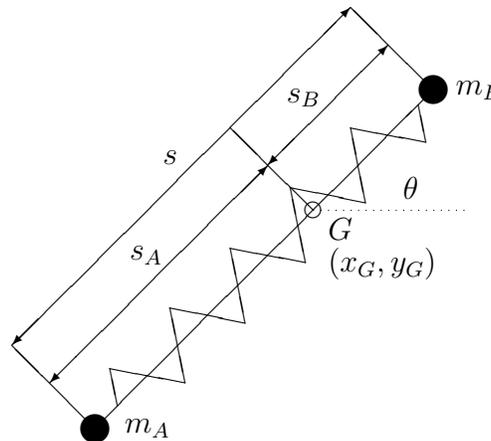
Ejercicio 2.º (sólo 1er. parcial)

Tiempo: 45 min.

Un sistema binario formado por dos partículas de masas m_A y m_B se mueve sin resistencias en un plano vertical fijo, atrayéndose las partículas entre sí con una fuerza proporcional a su distancia de constante k , actuando asimismo sobre ellas la gravedad terrestre. Empleando como coordenadas del sistema la posición de su centro de masas G , la distancia s entre partículas, y el ángulo que forma el segmento AB con la horizontal, se pide:

- Lagrangiana del sistema;
- Ecuaciones del movimiento e integrales primeras;
- Reducir el movimiento relativo a G a una ecuación diferencial en función de s tan sólo.

Figura 1: Coordenadas generalizadas: s distancia entre las masas, θ ángulo con la horizontal, (x_G, y_G) coordenadas del centro de masa.



la energía cinética se puede expresar mediante el teorema de Koenig:

$$T = \frac{1}{2}(m_A + m_B)(\dot{x}_G^2 + \dot{y}_G^2) + \frac{1}{2}m_A(\dot{s}_A^2 + s_A^2\dot{\theta}^2) + \frac{1}{2}m_B(\dot{s}_B^2 + s_B^2\dot{\theta}^2).$$

y teniendo en cuenta que

$$s_A = \frac{m_B}{m_A + m_B}s; \quad s_B = \frac{m_A}{m_A + m_B}s,$$

resulta

$$T = \frac{1}{2}(m_A + m_B)(\dot{x}_G^2 + \dot{y}_G^2) + \frac{1}{2}m_{eq}(\dot{s}^2 + s^2\dot{\theta}^2)$$

siendo $m_{eq} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{m_A m_B}{m_A + m_B}$. En la expresión anterior el primer sumando corresponde a la energía cinética que tendría una partícula con la masa total moviéndose como el C.D.M, y el segundo al movimiento alrededor del C.D.M

Restando la energía potencial, se obtiene la Lagrangiana

$$L = \frac{1}{2}(m_A + m_B)(\dot{x}_G^2 + \dot{y}_G^2) + \frac{1}{2}m_{eq}(\dot{s}^2 + s^2\dot{\theta}^2) - (m_A + m_B)gy_G - \frac{1}{2}ks^2 \quad (1)$$

L no depende de x_G , siendo ésta por tanto cíclica:

$$\frac{\partial L}{\partial x_G} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_G} = (\text{cte.})$$

por lo que

$$\dot{x}_G = V_{0x} \quad (\text{cte.}) \quad (2)$$

La ecuación de Lagrange en y_G es

$$(m_A + m_B)\ddot{y}_G - (m_A + m_B)g = 0 \quad (3)$$

las ecuaciones (2) y (3) describen el movimiento parabólico del C.D.M. del sistema, como es bien conocido.

La coordenada θ también es cíclica,

$$\frac{\partial L}{\partial \theta} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = (\text{cte.})$$

lo que desarrollado arroja

$$s^2\dot{\theta} = C \quad (\text{cte.}) \quad (4)$$

ecuación cuyo significado físico corresponde a la conservación del momento cinético respecto de G , $H_G = m_{eq}s^2\dot{\theta}$.

Por último, la ecuación de Lagrange respecto a s es

$$m_{eq}\ddot{s} - m_{eq}s\dot{\theta}^2 + ks = 0 \quad (5)$$

Las ecuaciones (4) y (5) definen el movimiento alrededor del C.D.M., G . Eliminando $\dot{\theta}$ se puede expresar este movimiento mediante una única ecuación en función de s ,

$$m_{eq}\ddot{s} - m_{eq}\frac{C^2}{s^3} + ks = 0 \quad (6)$$

Además, al ser todas las fuerzas conservativas, la energía total se conserva:

$$E = \frac{1}{2}(m_A + m_B)(\dot{x}_G^2 + \dot{y}_G^2) + \frac{1}{2}m_{eq}(\dot{s}^2 + s^2\dot{\theta}^2) + (m_A + m_B)gy_G + \frac{1}{2}ks^2 \quad (\text{cte.}) \quad (7)$$

En esta última expresión, los términos 1.º y 3.º corresponden a la energía total (E') del movimiento parabólico de la masa total con el movimiento de G :

$$E' = \frac{1}{2}(m_A + m_B)(\dot{x}_G^2 + \dot{y}_G^2) + (m_A + m_B)gy_G$$

E' también es constante, como se comprueba fácilmente:

$$\frac{d}{dt}E' = (m_A + m_B)\underbrace{\ddot{y}_G}_{-g} \dot{y}_G + g\dot{y}_G = 0,$$

por lo que podemos simplificar (7) para obtener otra constante del movimiento,

$$E'' = E - E' = \frac{1}{2}m_{eq}(\dot{s}^2 + s^2\dot{\theta}^2) + \frac{1}{2}ks^2 \quad (\text{cte.}) \quad (8)$$

Si eliminamos $\dot{\theta}$ de esta última expresión se obtiene

$$E'' = \frac{1}{2}m_{eq}\left(\dot{s}^2 + \frac{C^2}{s^2}\right) + \frac{1}{2}ks^2 \quad (\text{cte.}) \quad (9)$$

Es posible comprobar que derivando esta última expresión (9) se obtiene precisamente la ecuación (6), tratándose por tanto de una integral primera del movimiento relativo expresado por (6).