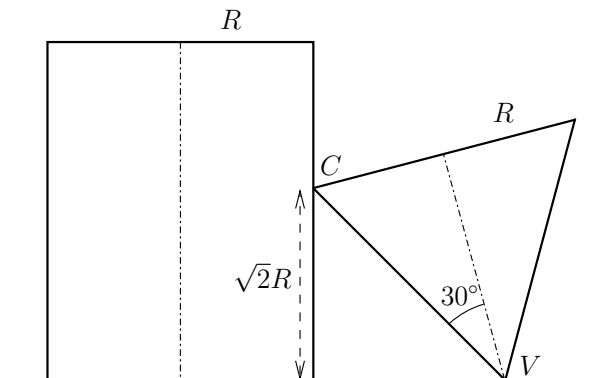


13. Un cono de radio R y semiángulo cónico 30° se mueve de manera que su base rueda sin deslizar sobre un cilindro fijo de radio R , estando en todo momento el vértice V en el plano de la base del cilindro y el punto de contacto C a una altura $\sqrt{2}R$ sobre dicho plano (ver la sección principal en la figura). El punto de contacto C y el vértice V están contenidos en todo momento en un plano vertical por el eje del cilindro, siendo v_0 la velocidad constante de sucesión de C .



Se pide:

1. Razonar si el movimiento corresponde a una rotación instantánea y, en su caso, interpretarlo como la composición de una rotación alrededor del eje del cilindro y una rotación alrededor del eje del cono.
2. Calcular la velocidad angular y la aceleración angular del cono.
3. Calcular las velocidades y la aceleraciones del vértice V y del punto material de la base del cono que está en contacto con el cilindro.

(Examen final, curso 09/10)

★

14. Un cilindro de radio $R/3$ tiene su eje de revolución según un diámetro de una esfera de radio R . El cilindro es fijo mientras que la esfera gira con velocidad angular ω constante alrededor de dicho eje de revolución. Otra esfera de radio $R/9$ se mueve permaneciendo tangente a la cara exterior del cilindro y a la cara interior de la otra esfera de radio R , rodando sin deslizar sobre ambas superficies. La velocidad del centro de la esfera pequeña tiene el mismo valor y sentido que la del punto de contacto de ambas esferas.

Para la esfera de radio $R/9$, se pide:

1. Razonar si el movimiento instantáneo corresponde a una rotación pura, definiendo el eje instantáneo del movimiento que corresponda.
2. Calcular la velocidad angular y la aceleración angular.
3. Calcular la velocidad y aceleración del punto material más alto de dicha esfera.

(Examen final, curso 07/08)

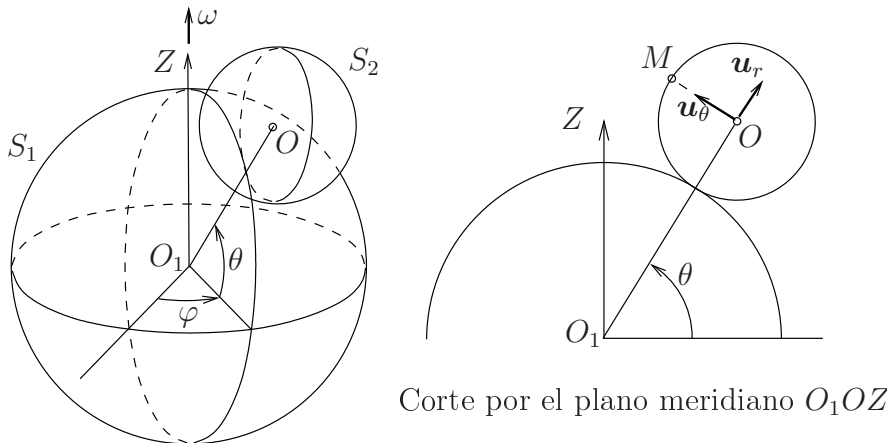
★

15. Una esfera S_1 de radio R gira alrededor del eje fijo O_1Z con velocidad de rotación ω constante. Además, otra esfera S_2 de radio a rueda y pivota sin deslizar sobre S_1 , de forma que su centro O tiene una velocidad absoluta dada por la expresión:

$$\mathbf{v}_O = (R + a)\omega(\mathbf{u}_\theta + \cos\theta\mathbf{u}_\varphi)$$

siendo $\{\mathbf{u}_r, \mathbf{u}_\varphi, \mathbf{u}_\theta\}$ la base ortonormal física en O del sistema de coordenadas esféricas (r, φ, θ) . Inicialmente $\theta = 0$ y $\varphi = 0$.

Por último, se sabe que el punto material de la esfera S_2 que en un instante genérico se encuentra en el punto M , definido por $\mathbf{OM} = a\mathbf{u}_\theta$, tiene una velocidad absoluta contenida en todo momento en el plano meridional definido por \mathbf{u}_r y \mathbf{u}_θ .



Se pide

1. Expresiones de la velocidad de rotación absoluta, velocidad de pivotamiento y de rodadura de la esfera S_2 ;
2. Expresión de la velocidad absoluta del punto material de S_2 que en un instante genérico pasa por M ;
3. Expresión de la aceleración absoluta del centro O de la esfera S_2 .

(Examen parcial, curso 04/05)

★

16. Una placa triangular equilátera ABC , de lado b , se mueve en el espacio respecto de un sistema de referencia fijo $OXYZ$ de forma que:

- a) El vértice A recorre un segmento del eje OZ siguiendo la ley $z_A = b \sin \omega t$, siendo ω una constante dada.
- b) El vértice B permanece sobre el plano XOY , moviéndose con velocidad de módulo constante. En el momento inicial, está sobre el eje OY .
- c) El plano de la placa permanece normal al plano XOY .

Se pide:

1. Demostrar que la velocidad de rotación instantánea tiene módulo constante Ω , cuyo valor se calculará.
2. Demostrar que el vector velocidad de rotación instantánea forma con el eje OZ un ángulo constante ψ , cuyo valor se calculará.
3. Situar el eje helicoidal tangente en un instante genérico.
4. Encontrar la velocidad y aceleración del vértice C en un instante genérico.
5. Encontrar la trayectoria de B .

(Examen parcial y final extraordinario, curso 08/09)

★